

1. Je dán signál se spojitým časem $f(t) = \begin{cases} K & t \in (0, a) \\ 0 & t \notin (0, a) \end{cases}$ kde $K > 0$ (15b)

a) Vypočtěte spektrum signálu. (3b)

b) Vypočtěte amplitudové spektrum (4b) a načrtněte ho (4b). Ocejchujte osy.

Pomůcka: $\left| \sin \frac{\alpha}{2} \right| = \sqrt{\frac{1}{2}(1 - \cos \alpha)}$

c) Určete celkovou energii signálu. (2b)

d) Určete energii signálu v kmitočtovém rozsahu $\omega \in (-\infty, +\infty)$. (2b)

Řešení:

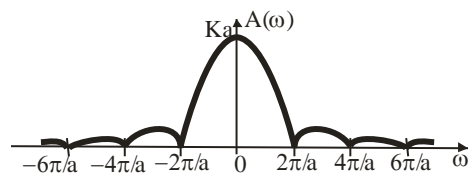
a) $F(\omega) = \int_{-\infty}^{+\infty} f(t) e^{-j\omega t} dt = \int_0^a K e^{-j\omega t} dt = K \left[\frac{e^{-j\omega t}}{-j\omega} \right]_0^a = \frac{K}{-j\omega} (e^{-j\omega a} - 1) = j \frac{K}{\omega} (e^{-j\omega a} - 1)$

b) Amplitudové spektrum

$$A(\omega) = |F(\omega)| = \frac{K}{\omega} |e^{-j\omega a} - 1| = \frac{K}{\omega} |\cos \omega a - j \sin \omega a - 1| = \frac{K}{\omega} \sqrt{(\cos \omega a - 1)^2 + \sin^2 \omega a} =$$

$$= \frac{K}{\omega} \sqrt{\cos^2 \omega a - 2 \cos \omega a + 1 + \sin^2 \omega a} = \frac{K}{\omega} \sqrt{2(1 - \cos \omega a)} = \frac{2K}{\omega} \left| \sin \frac{\omega a}{2} \right| = Ka \left| \frac{\sin \frac{\omega a}{2}}{\frac{\omega a}{2}} \right|$$

Nulové body amplitudového spektra: $\frac{\omega a}{2} = n\pi, n = \pm 1, \pm 2, \dots \Rightarrow \omega = n \frac{2\pi}{a}$



c) $E = \int_{-\infty}^{+\infty} |f(t)|^2 dt = \int_0^a K^2 dt = K^2 [t]_0^a = K^2 a.$

e) Na základě Parsevalovy rovnosti (energie v časové oblasti je rovna energii v kmitočtové

oblasti) platí $E_{(-\infty, +\infty)} = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} |F(\omega)|^2 d\omega = \int_{-\infty}^{+\infty} |f(t)|^2 dt = K^2 a.$

2. Laplaceův obraz přechodové charakteristiky spojitého systému je

$$H(p) = \frac{10}{(10p^3 + 11p^2 + p)} \quad (20b)$$

- Vypočtete operátorový přenos systému (6b)
- Určete diferenciální rovnici systému. (2b)
- Vypočtete impulsovou charakteristiku $g(t)$ (4b) a načrtněte ji. Popište a ocejchujte osy (2b)
- Vypočtete přechodovou charakteristiku $h(t)$ a načrtněte ji (4b). Popište a ocejchujte osy. (2b)

Pomůcka: $\frac{10}{9} \ln 10 \doteq 2,5$

Řešení:

a) Pro obraz přechodové charakteristiky platí

$$H(p) = \frac{10}{(10p^3 + 11p^2 + p)} = \frac{10}{p(10p^2 + 11p + 1)} = \frac{1}{p} F(p) \Rightarrow$$

$$F(p) = \frac{10}{10p^2 + 11p + 1} = \frac{10}{(10p + 1)(p + 1)}$$

b) Pro diferenciální rovnici bude platit:

$$F(p) = \frac{10}{10p^2 + 11p + 1} = \frac{Y(p)}{U(p)} \Rightarrow Y(p)(10p^2 + 11p + 1) = 10U(p) \Rightarrow 10y'' + 11y' + y = 10u$$

c) Pro impulsovou charakteristiku platí $g(t) = \mathcal{L}^{-1} F(p)$. Rozkladem $F(p)$ na parciální zlomky obdržíme:

$$F(p) = \frac{10}{(10p + 1)(p + 1)} = \frac{A}{(10p + 1)} + \frac{B}{(p + 1)} = \frac{Ap + A + 10Bp + B}{(10p + 1)(p + 1)} \Rightarrow \begin{cases} A + B = 10 \\ A + 10B = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} A = 10 - B \\ 10 - B + 10B = 0 \end{cases} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow A = 100/9, \quad B = -10/9$$

$$F(p) = \frac{100/9}{(10p + 1)} - \frac{10/9}{(p + 1)} = \frac{10/9}{(p + 1/10)} - \frac{10/9}{(p + 1)} \Rightarrow g(t) = \frac{10}{9} \left(e^{-t/10} - e^{-t} \right)$$

Platí $g(0) = 0, g(\infty) = 0, g'(\infty) = 0$. Pro hodnotu extrému platí:

$$g'(t) = \frac{dg(t)}{dt} = \frac{10}{9} \frac{d}{dt} (e^{-t/10} - e^{-t}) = \frac{10}{9} \left(-\frac{1}{10} e^{-t/10} + e^{-t} \right) = 0 \Rightarrow \frac{1}{10} e^{-t/10} = e^{-t} \Rightarrow e^{t(1-1/10)} = 10 \Rightarrow$$

$$\Rightarrow t_e = \frac{10}{9} \ln 10 \doteq 2,5$$

Pro hodnotu impulsové charakteristiky v extrémním bodě bude

$$\begin{aligned}
 g(t_e) &= \frac{10}{9} \left(e^{-\frac{t_e}{10}} - e^{-t_e} \right) = \frac{10}{9} \left(e^{-\frac{1}{10} \ln 10} - e^{-\ln 10} \right) = \frac{10}{9} \left[\left(e^{\ln 10} \right)^{-\frac{1}{9}} - \left(e^{\ln 10} \right)^{-\frac{10}{9}} \right] = \\
 &= \frac{10}{9} \left[\left(10 \right)^{-\frac{1}{9}} - \left(10 \right)^{-\frac{10}{9}} \right] = \frac{10}{9} \left[10^{-\frac{1}{9}} - \left(10^{-\frac{1}{9}} \right)^{10} \right] = \frac{10}{9} 10^{-\frac{1}{9}} \left[1 - \left(10^{-\frac{1}{9}} \right)^9 \right] = \frac{10^{\frac{9-1}{9}}}{9} \left[1 - \left(10^{-\frac{9}{9}} \right) \right] = \\
 &= \frac{10^{\frac{8}{9}}}{9} [1 - 0,1] = \frac{10^{\frac{8}{9}}}{9} 0,9 = 10^{\frac{8}{9}} 10^{-1} = 10^{-\frac{1}{9}}
 \end{aligned}$$

Pro hodnotu derivace v bodě $t = 0$ platí $g'(t = 0) = \frac{10}{9} \left(-\frac{1}{10} + 1 \right) = \frac{10}{9} \frac{9}{10} = 1$

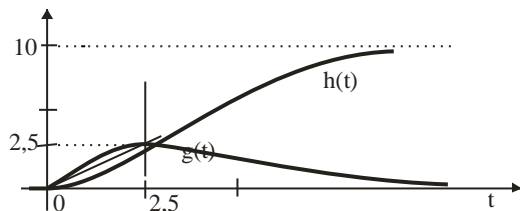
d) Pro přechodovou charakteristiku platí

$$h(t) = \int_0^t g(\tau) d\tau = \frac{10}{9} \int_0^t \left(e^{-\frac{\tau}{10}} - e^{-\tau} \right) d\tau = \frac{10}{9} \left[-10e^{-\frac{\tau}{10}} + e^{-\tau} \right]_0^t = \frac{10}{9} \left[-10e^{-\frac{t}{10}} + e^{-t} + 10 - 1 \right]$$

$$h(t) = 10 \left(1 - \frac{10}{9} e^{-\frac{t}{10}} + \frac{1}{9} e^{-t} \right) \quad t \geq 0 \quad h(t) = 0 \quad t < 0$$

Platí $h(0) = 0$, $h(\infty) = 10$ a protože $dh(t)/dt = g(t) > 0 \quad \forall t > 0$ je přechodová charakteristika monotónně rostoucí. Pro její derivaci v bodě $t = 0$ platí

$$\left. \frac{dh(t)}{dt} \right|_{t=0} = g(t) \Big|_{t=0} = \frac{10}{9} \left(e^{-\frac{t}{10}} - e^{-t} \right) \Big|_{t=0} = 0$$

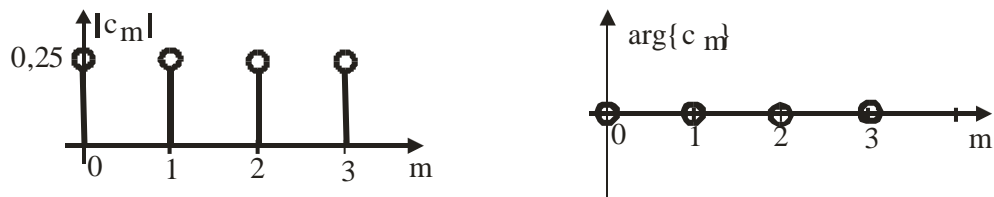


3. Je dán periodický diskretní signál s periodou $N=4$ a jeho spektrum nabývá hodnot $|c_0|=|c_1|=|c_2|=|c_3|=0,25$ $\arg\{c_0\}=\arg\{c_1\}=\arg\{c_2\}=\arg\{c_3\}=0$. (15b)

- Načrtněte amplitudové a fázové spektrum signálu pro $m=0,1,2,3$. (3b)
- Vypočtěte hodnoty signálu pro $k \in (0,12)$ a načrtněte je (7b)
- Vyjádřete tento signál jako superpozici jednotkových impulsů $\delta(k)$ (5b)

Řešení:

a) Amplitudové a fázové spektrum signálu



b) Pro diskretní signál platí Fourierova řada:

$$f(k) = \sum_{m=0}^3 c_m e^{jm\frac{2\pi}{4}k} = c_0 e^{j0\frac{2\pi}{4}k} + c_1 e^{j1\frac{2\pi}{4}k} + c_2 e^{j2\frac{2\pi}{4}k} + c_3 e^{j3\frac{2\pi}{4}k} = 0,25 \left(e^{j0\frac{\pi}{2}k} + e^{j1\frac{\pi}{2}k} + e^{j2\frac{\pi}{2}k} + e^{j3\frac{\pi}{2}k} \right) =$$

$$= 0,25 \left[1 + (j)^k + (-1)^k + (-j)^k \right]$$

Pro $k=0,1,2,3$ bude pro hodnoty signálu platit:

$$f(0) = 0,25 \left[1 + (j)^0 + (-1)^0 + (-j)^0 \right] = 0,25 \left[1 + 1 + 1 + 1 \right] = 1$$

$$f(1) = 0,25 \left[1 + (j)^1 + (-1)^1 + (-j)^1 \right] = 0,25 \left[1 + j - 1 - j \right] = 0$$

$$f(2) = 0,25 \left[1 + (j)^2 + (-1)^2 + (-j)^2 \right] = 0,25 \left[1 - 1 + 1 - 1 \right] = 0$$

$$f(3) = 0,25 \left[1 + (j)^3 + (-1)^3 + (-j)^3 \right] = 0,25 \left[1 - j - 1 + j \right] = 0$$

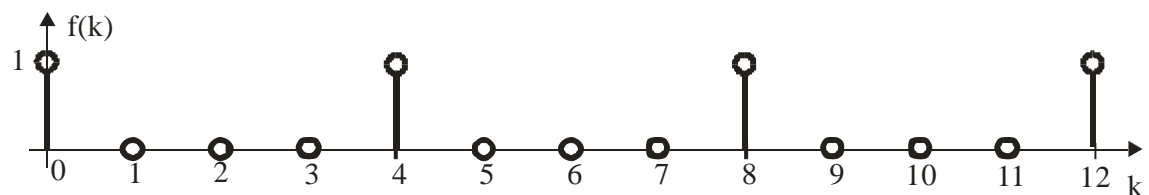
Jelikož je signál periodický s periodou $N=4$ platí:

$$\dots = f(-12) = f(-8) = f(-4) = f(0) = f(4) = f(8) = f(12) = \dots$$

$$\dots = f(-11) = f(-7) = f(-3) = f(1) = f(5) = f(9) = f(13) = \dots$$

$$\dots = f(-10) = f(-6) = f(-2) = f(2) = f(6) = f(10) = f(14) = \dots$$

$$\dots = f(-9) = f(-5) = f(-1) = f(3) = f(7) = f(11) = f(15) = \dots$$



c) Diskretní signál lze psát jako $f(k) = \sum_{i=-\infty}^{+\infty} \delta(k-4i)$

4. Spojitý lineární systém je popsán diferenciální rovnicí $y'(t) + y(t) = u(t)$ kde $y(t)$ je výstup a $u(t)$ je vstup systému. (20b)
- Určete ekvivalentní Z přenos tohoto systému. Vzorkovací perioda $T = \ln 2$ [sec]. (8b)
 - Určete diferenční rovnici diskretizovaného systému (2b)
 - Vypočtěte impulsní charakteristiku diskretizovaného systému a načrtněte ji pro $k = 0, 1, 2, 3$. Popište a ocejchujte osy. (5b) Pomůcka: $\exp(\ln 2) = 2$
 - Vypočtěte přechodovou charakteristiku diskretizovaného systému a načrtněte ji pro $k = 0, 1, 2, 3$. Popište a ocejchujte osy. (5b)
 - Porovnejte přechodovou charakteristiku diskretizovaného systému s přechodovou charakteristikou spojitého systému a diskutujte výsledek porovnání.

Řešení

- a) Pro operátorový přenos platí $F(p) = 1/(p+1)$. Pro přechodovou charakteristiku platí

$$h(t) = \mathcal{L}^{-1} \left\{ \frac{1}{p} F(p) \right\} = \mathcal{L}^{-1} \left\{ \frac{1}{p} \frac{1}{p+1} \right\} = \mathcal{L}^{-1} \left\{ \frac{A}{p} + \frac{B}{p+1} \right\} = \mathcal{L}^{-1} \left\{ \frac{Ap + A + Bp}{p(p+1)} \right\} \Rightarrow \begin{matrix} A = 1 \\ B = -1 \end{matrix}$$

$$h(t) = \mathcal{L}^{-1} \left\{ \frac{1}{p} - \frac{1}{p+1} \right\} = 1 - e^{-t}$$

Navzorkováním bude $h(k) = h(t)|_{t=kT} = 1 - e^{-kT}$. Pro ekvivalentní přenos platí

$$F_e(z) = (1 - z^{-1}) \mathcal{Z} \{ h(k) \} = \frac{z-1}{z} \mathcal{Z} \{ 1 - e^{-kT} \} = \frac{z-1}{z} \left(\frac{z}{z-1} - \frac{z}{z - e^{-T}} \right) = 1 - \frac{z-1}{z - e^{-T}} = \frac{z - e^{-T} - z + 1}{z - e^{-T}}$$

$$F_e(z) = \frac{1 - e^{-T}}{z - e^{-T}} \quad T = \ln 2 \text{ [sec]} \Rightarrow F_e(z) = \frac{1 - e^{-\ln 2}}{z - e^{-\ln 2}} = \frac{1 - 1/2}{z - 1/2} = \frac{1/2}{z - 1/2}$$

- b) Pro diferenční rovnici platí

$$F_e(z) = \frac{1 - e^{-T}}{z - e^{-T}} = \frac{(1 - e^{-T})z^{-1}}{1 - z^{-1}e^{-T}} = \frac{Y(z)}{U(z)} \Rightarrow Y(z)(1 - z^{-1}e^{-T}) = (1 - e^{-T})z^{-1}U(z) \Rightarrow$$

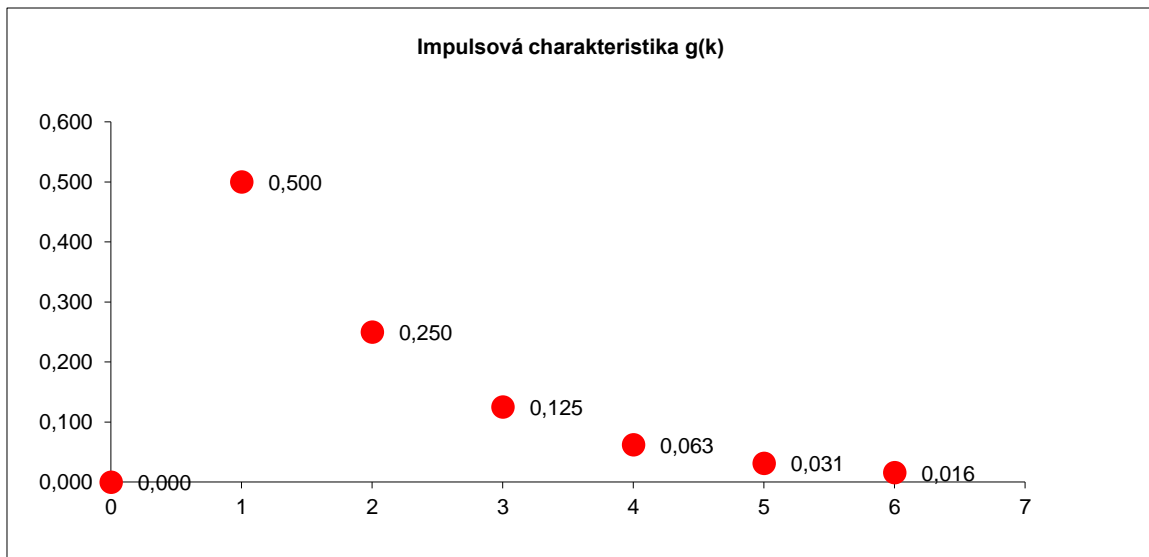
$$y(k) - e^{-T}y(k-1) = (1 - e^{-T})u(k-1) \quad T = \ln 2 \Rightarrow y(k) - 0,5y(k-1) = 0,5u(k-1)$$

- c) Pro impulsní charakteristiku platí

$$g(k) = \mathcal{Z}^{-1} \{ F_e(z) \} = \mathcal{Z}^{-1} \left\{ \frac{1 - e^{-T}}{z - e^{-T}} \right\} = (1 - e^{-T}) \mathcal{Z}^{-1} \left\{ z^{-1} \frac{z}{z - e^{-T}} \right\} = \begin{cases} (1 - e^{-T})e^{-T(k-1)} & k \geq 1 \\ 0 & k < 1 \end{cases}$$

$$g(k) = \begin{cases} (e^{+T} - 1)e^{-kT} & k \geq 1 \\ 0 & k < 1 \end{cases} \quad T = \ln 2 \Rightarrow g(k) = \begin{cases} (1/2)^k & k \geq 1 \\ 0 & k < 1 \end{cases}$$

$$g(0) = 0; \quad g(1) = 1/2; \quad g(2) = 1/4; \quad g(3) = 1/8;$$



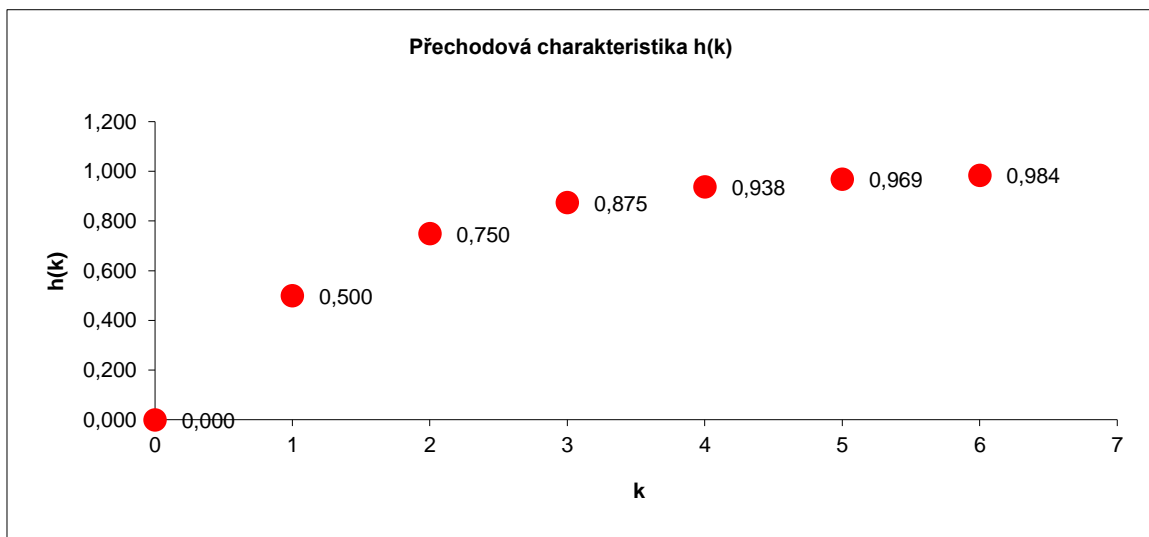
d) Pro přechodovou charakteristiku platí

$$h(k) = \sum_{i=0}^k g(i) = \sum_{i=1}^k (e^{+T} - 1)e^{-iT} = (e^{+T} - 1) \left[\sum_{i=0}^k (e^{-T})^i - 1 \right] = (e^{+T} - 1) \left[\frac{1 - e^{-T(k+1)}}{1 - e^{-T}} - 1 \right] =$$

$$= e^{+T} (1 - e^{-T}) \left[\frac{1 - e^{-T(k+1)}}{1 - e^{-T}} - 1 \right] = e^{+T} (1 - e^{-T}) \frac{1 - e^{-T(k+1)} - 1 + e^{-T}}{1 - e^{-T}} = e^{+T} [-e^{-T(k+1)} + e^{-T}]$$

$$h(k) = \begin{cases} 1 - e^{-kT} & k \geq 1 \\ 0 & k < 1 \end{cases} \quad T = \ln 2 \Rightarrow h(k) = \begin{cases} 1 - (1/2)^k & k \geq 1 \\ 0 & k < 1 \end{cases}$$

$$h(0) = 0; \quad h(1) = 1/2; \quad h(2) = 3/4; \quad h(3) = 7/8;$$



e) Hodnoty přechodové charakteristiky diskretizovaného systému souhlasí v okamžicích vzorkování s hodnotami přechodové charakteristiky spojitého systému.